

Art. 7 de la Ley Orgánica de Transparencia y Acceso a la Información Pública - LOTAIP

k) Planes y programas de la institución en ejecución

Plan Estratégico Institucional				<a href="#">Plan Estratégico Institucional 2019-2022</a>				
Plan Operativo Anual - POA y sus reformas aprobadas				<a href="#">POA 2021</a>				
Plan Anual de Inversiones (PAI)				<a href="#">Plan Anual de Inversión 2021</a>				
Tipo (Programa, proyecto)	Nombre del programa, proyecto	Objetivos estratégicos	Metas	Montos presupuestados programados	Fecha de inicio	Fecha de culminación	Estado actual de avance por proyecto (link para descargar el documento)	Link para descargar el documento completo del proyecto aprobado por la SENPLADES
Proyecto	SEÑALIZACIÓN VERTICAL DE LAS VIAS URBANAS DEL CANTON SANTA ROSA Y SUS PARROQUIAS	AUMENTAR DE 6,6 A 8 EL ÍNDICE DE PERCEPCIÓN DE CALIDAD DE LOS SERVICIOS PÚBLICOS A 2021	DESARROLLO DE INFRAESTRUCTURA SOSTENIBLE	10,000.00	12/08/2021	30/11/2021	<a href="#">NO APLICA</a>	<a href="#">NO APLICA</a>
Proyecto	SEÑALIZACIÓN HORIZONTAL DE VIAS URBANA DEL CANTÓN SANTA ROSA Y SUS PARROQUIAS	AUMENTAR DE 6,6 A 8 EL ÍNDICE DE PERCEPCIÓN DE CALIDAD DE LOS SERVICIOS PÚBLICOS A 2021	DESARROLLO DE INFRAESTRUCTURA SOSTENIBLE	11824.00	12/08/2021	30/11/2021	<a href="#">NO APLICA</a>	<a href="#">NO APLICA</a>
							<a href="#">NO APLICA</a>	<a href="#">NO APLICA</a>
<b>TOTAL PLANES Y PROGRAMAS EN EJECUCIÓN</b>				\$21,824.00				
FECHA ACTUALIZACIÓN DE LA INFORMACIÓN:				DD/MM/AAAA 30/11/2021				
PERIODICIDAD DE ACTUALIZACIÓN DE LA INFORMACIÓN:				MENSUAL				
UNIDAD POSEEDORA DE LA INFORMACIÓN - LITERAL k):				DIRECCIÓN ADMINISTRATIVA				
RESPONSABLE DE LA UNIDAD POSEEDORA DE LA INFORMACIÓN DEL LITERAL k):				DENNISSE ROMERO PAREDES				
CORREO ELECTRÓNICO DEL O LA RESPONSABLE DE LA UNIDAD POSEEDORA DE LA INFORMACIÓN:				<a href="mailto:dennisse.romero@emovttsr.gob.ec">dennisse.romero@emovttsr.gob.ec</a>				
NÚMERO TELEFÓNICO DEL O LA RESPONSABLE DE LA UNIDAD POSEEDORA DE LA INFORMACIÓN:				(07)3702105 EXTENSIÓN 138				